

METHODES GENERALES EN ALGEBRE LINEAIRE:

notions travaillées: sous espaces vectoriels, applications linéaires, noyau/image, sommes de sev (directes ou non), projecteurs et symétries, familles de vecteurs (libres, génératrices, bases), dualité, formes linéaires, transposée d'endomorphisme et interprétation matricielle, sous espaces stables, valeur/vecteur propre, réduction.

DECOMPOSITION DE VECTEURS

1. Dans le \mathbb{R} espace classique $E = \mathbb{R}_2[X]$ des polynômes à coefficients réels de degré au plus 2 on considère la partie A formée par les polynômes P tels que $P(1) = P'(2)$.
 - a) Montrer que A est un sous espace de E et déterminer en une base.
 - b) On note B le plan vectoriel engendré par le couple $(1, X^2)$. Montrer que E est somme des sous espaces A et B . S'agit-il d'une somme directe ?
2. Soit \mathcal{S} le \mathbb{R} espace usuel des suites à valeurs réelles.
 - a) Montrer que l'ensemble des suites géométriques de raison 2 est une droite de \mathcal{S} .
 - b) Montrer que l'ensemble des suites arithmétiques est un plan vectoriel de \mathcal{S} .
 - c) L'ensemble des suites géométriques est-il un sous espace de \mathcal{S} ?
3. Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel, a et b deux vecteurs de E et S le système défini par les trois vecteurs $\vec{u} = 2\vec{a} + \vec{b}$; $\vec{v} = \sqrt{5}\vec{a} - \vec{b}$; $\vec{w} = \vec{a} + \frac{3}{5}\vec{b}$.
Montrer que S est lié et donner une relation de dépendance linéaire précise entre ses vecteurs.
4. On note E le \mathbb{R} espace classique des suites à valeurs réelles et on considère l'application T de E vers E qui transforme tout élément u de E en la suite $v = T(u)$ de terme général défini par : $\forall n \in \mathbb{N} \quad v_n = 3u_{n+1} - 2u_n$
 - a) Montrer que T est \mathbb{R} linéaire.
 - b) T est-elle injective?
 - c) Montrer que T est surjective.
5. Soit f un élément de $L_K(E, F)$. Montrer que si A est sous espace de E : $f^{-1}(f(A)) = A + \text{Ker}(f)$
6. On considère l'application g de $\mathbb{R}_3[X]$ vers lui-même qui fait correspondre à tout élément P de cet espace le polynôme $Q = g(P)$ défini par : $Q(X) = \frac{P(1)}{2}(X^2 - 3) + P(X)$
Montrer que g est une projection. Déterminer son support et sa direction.
7. Soit $S = (e_1, e_2, \dots, e_n)$ un système libre d'un \mathbb{C} espace E .
Le système $S' = (e_1 + e_2, e_2 + e_3, \dots, e_{n-1} + e_n, e_n + e_1)$ est-il également libre ?
8. Dans le \mathbb{R} -espace des fonctions de \mathbb{R} dans \mathbb{R} montrer que le système de n vecteurs définis par les formules : $\sin(x), \sin(2x), \dots, \sin(nx)$, est libre quel que soit l'entier n non nul.
(On pourra procéder par récurrence et mettre à profit l'outil de la dérivation.)
Idem avec $\sin(x), \sin^2(x), \sin^3(x), \dots, \sin^n(x)$ (penser DL ou polynômes)
9. Montrer que la famille de fonctions $(x \mapsto \exp(ax))_{a \in \mathbb{R}}$ est libre

DIMENSION

10. Soit $E=F\oplus H$ somme directe d'un sous espace F de E avec un sev de dimension finie de E .
Montrer que tout sous espace G de E tel que $E=F\oplus G$ vérifie $\dim G = \dim H$.

cette dimension commune de G et H est appelée codimension de F

11. Soit $a_0, \dots, a_n \in \mathbb{C}$ deux à deux distincts. Montrer que l'application de $\mathbb{C}[X]$ vers \mathbb{C}^{n+1} qui à P associe $(P(a_0), \dots, P(a_n))$ est un isomorphisme.

DUALITE

12. Pouvez vous expliciter la phrase suivante : « en dimension finie les formes linéaires sont assimilables à des matrices lignes ; en particulier le noyau d'une matrice est l'intersection des noyaux des formes linéaires correspondant à ses lignes. » ?
13. Soit E un K espace vectoriel de dimension finie. Soient $f, g \in E^*$ non-nulles.
a) Démontrer qu'il existe $u \in E$ tel que $f(u) \neq 0$ et $g(u) \neq 0$.
b) On suppose qu'il existe p formes linéaires $f_1, \dots, f_p \in E^*$ telles que
 $\forall x \in E, (f_1(x) = \dots = f_p(x) = 0) \Rightarrow x = 0$. Démontrer que $\dim(E) \leq p$.
14. Soit u un endomorphisme d'un K -ev E de dim finie et ${}^t u$ sa transposée. a) Montrer qu'un sev F de E est stable par u ssi F^\perp est stable par ${}^t u$. b) Rappeler le lien entre transposée d'un endomorphisme et transposée d'une matrice. En déduire que u et ${}^t u$ ont le même polynôme caractéristique. c) Montrer que ${}^t u$ est trigonalisable ssi u l'est d) Montrer que si u admet une valeur propre dans K il existe aussi un hyperplan stable par u .
15. Soit $E = K_n[X]$ et soit $\varphi \in E^*$ telle que, pour tout $P \in K_{n-1}[X]$, on a $\varphi((X - a)P) = 0$.
Démontrer qu'il existe $\lambda \in K$ tel que, pour tout $P \in E$, $\varphi(P) = \lambda P(a)$.

16. Soit E un espace vectoriel de dimension finie, (f_1, \dots, f_p) des formes linéaires sur E et $f \in E^*$
Démontrer que $\bigcap_{i=1}^p \ker(f_i) \subset \ker(f) \Leftrightarrow f \in \text{vect}(f_1, \dots, f_p)$.
(traiter le cas où (f_1, \dots, f_p) est libre et introduire une certaine matrice comme à l'exo 12, puis généraliser)

REDUCTION

17. Enoncer la décomposition de Dunford et le théorème de Cayley-Hamilton
18. Soit E un ev de dim finie et f, g des endomorphismes de E diagonalisables et qui commutent.
Montrer que tout sous espace caractéristique de f est stable par g . Montrer qu'il existe une base de E qui diagonalise simultanément f et g .
19. Soit $A \in M_n(\mathbb{C})$. $\text{Mq} \lim_{n \rightarrow +\infty} A^n = 0 \Leftrightarrow \rho(A) < 1$ où $\rho(A)$ est le max des modules des valeurs propres de A .
20. Soit E un ev de dim finie et f_1, \dots, f_n des endomorphismes de E trigonalisables et qui commutent 2 à 2.
a) Montrer par récurrence sur $\dim E$ que tout f_1, \dots, f_n admettent un vecteur propre commun.
b) En considérant les transposées de f_1, \dots, f_n montrer que f_1, \dots, f_n admettent un hyperplan stable.
c) En déduire un argument par récurrence montrant que f_1, \dots, f_n sont simultanément trigonalisables (dans une même base).